

Übersetzung der Originalbetriebsanleitung.

Hierbei handelt es sich um eine mehrsprachige Bedienungsanleitung, die auf der Grundlage des englischen Originals erstellt wurde. Bei Abweichungen zwischen der englischen und anderen Sprachversionen ist die englische Version maßgebend.

Die Bilder dienen nur zur Veranschaulichung und entsprechen möglicherweise nicht genau dem Produkt.

DE

Deutsch

RockMow Z120 LiDAR

Bedienungsanleitung für Mähroboter

Lies diese Bedienungsanleitung sorgfältig durch, bevor du das Produkt benutzt, und bewahre sie für das spätere Nachschlagen gut auf.

Inhaltsverzeichnis

- 017 Produktübersicht
- 021 Vorbereitung und Installation
- 023 Bereit zum Mähen
- 023 Wartung
- 025 Langzeitlagerung
- 026 Fehlerbehebung
- 026 Lasersicherheit
- 027 Technische Daten
- 028 EU-Konformitätserklärung

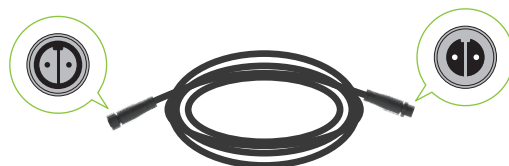
Produktübersicht

- ⚠ Der Mähroboter ist bereits mit Messern an der Unterseite ausgestattet. Beim Anheben des Mähroboters müssen stets Schutzhandschuhe getragen werden und die Messerseite muss nach außen zeigen.
- ⚠ Halte deine Hände von den Spalten am Mähroboter fern, wenn du ihn bewegst, um Quetschungen zu vermeiden.

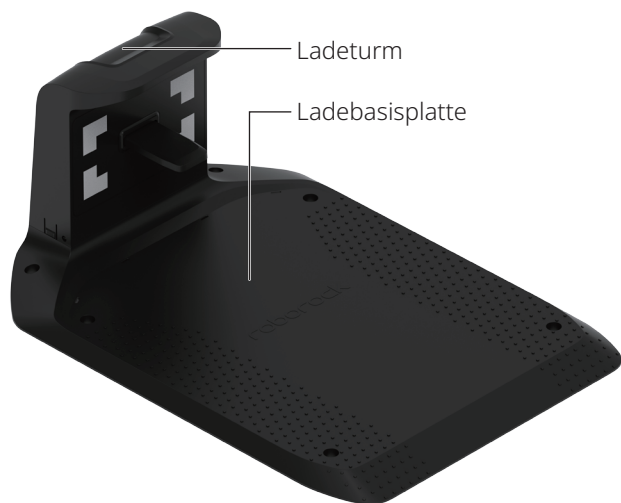
DE



Mähroboter



Verlängerungskabel für Ladegerät



Ladestation



Sechskantschlüssel



× 6

Schrauben für
Ladestation



× 6



× 6

Ersatzklingen-Set

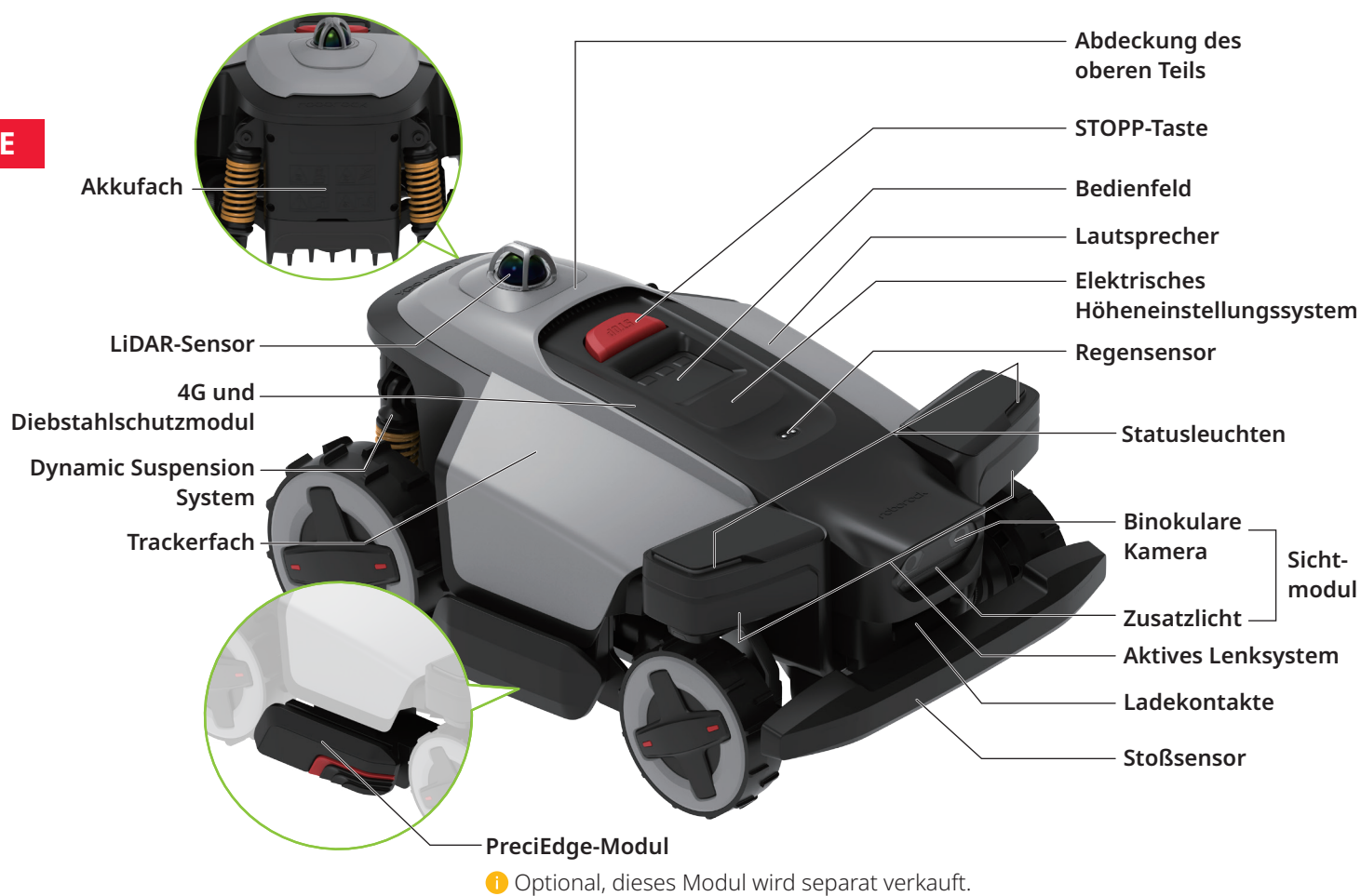


Ladegerät

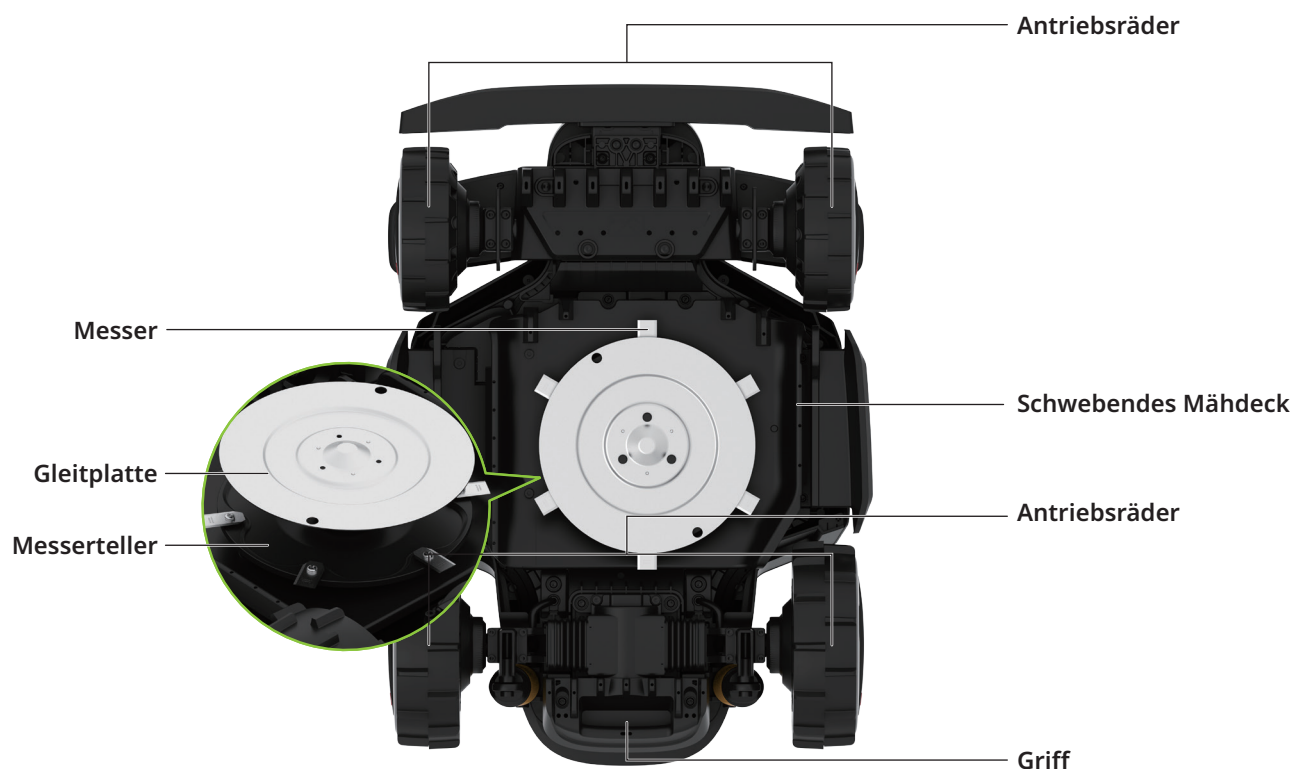


Fusselfreies Tuch

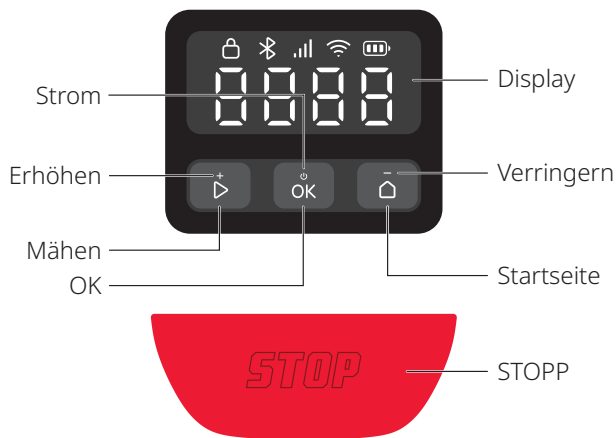
Mähroboter (Ansicht von oben)



Mähroboter (Ansicht von unten)



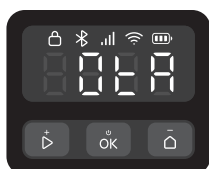
Benutzeroberfläche



Symbol und Display	Beschreibung
	Akkustand
	4G - An: 4G verfügbar - Aus: Kein Signal - Blinkt: Fehler beim 4G und Diebstahlschutzmodul
	WLAN - An: Verbunden - Aus: Kein Signal/Nicht verbunden - Blinkt: Warten auf WLAN-Verbindung - Blinkt schnell: Wird verbunden
	Bluetooth - An: Verbunden - Aus: Nicht verbunden
	Sperre - An: Mähroboter gesperrt/ Kindersicherung aktiviert - Aus: Mähroboter entsperrt/ Kindersicherung deaktiviert



STOPP
Mähroboter gestoppt.



OTA
Over-the-Air-Update (OTA).

Symbol und Display

Beschreibung



Fehlercode

Diese Art von Code zeigt an, dass der Mähroboter einen Fehler festgestellt hat. Im Artikel zu Fehlern unter <https://garden-support.roborock.com> oder im Abschnitt zur Roborock-App findest du Lösungen.



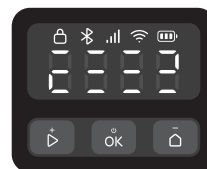
Ein-/Ausschalten

Die äußeren Segmente drehen sich im Uhrzeigersinn in einer Endlosschleife.



Aufladen

Auf dem Display wird der Akkustand in Ziffern angezeigt.



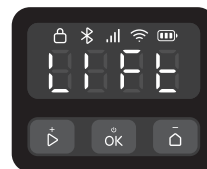
Mähen/Kartierung/Rückkehr

Die vier Ziffern bilden ein Muster, wie in der Abbildung dargestellt. Jedes Segment des Musters leuchtet nacheinander auf. Sobald das gesamte Muster angezeigt wird, wiederholt sich die Sequenz.



KIPPEN

Mähroboter gekippt.



ANHEBEN

Mähroboter angehoben.

Steuerung

Steuerung

Beschreibung

Ein-/Ausschalten

Auf drücken und 3 Sekunden lang gedrückt halten.

Mähen starten

Auf drücken und dann mit bestätigen.

Mähroboter stoppen

Auf drücken.

Mähroboter zur Ladestation zurückschicken

Auf drücken und dann mit bestätigen.

Kindersperre aktivieren

Auf drücken und 5 Sekunden lang gedrückt halten.

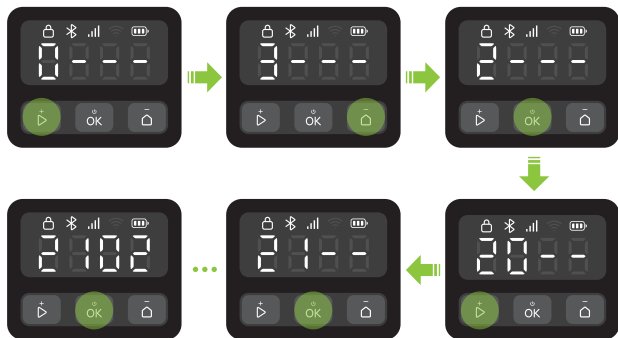
DE

Steuerung	Beschreibung
Mähroboter entsperren/ Kindersperre deaktivieren	Drücke eine beliebige Taste und gib dann den PIN-Code ein.
Mähroboter verbinden	Gleichzeitig auf  und  drücken und 3 Sekunden lang gedrückt halten.
Auf Werkseinstellungen zurücksetzen	Gleichzeitig auf  ,  und  drücken und 10 Sekunden lang gedrückt halten. Dann den PIN-Code eingeben.
Mähroboter neu starten	Auf  drücken und 10 Sekunden lang gedrückt halten.

PIN-Code eingeben

Gib den PIN-Code ein, um den Mähroboter vor dem Start zu entsperren. Der Standardcode ist 0000. Du kannst ihn über die App ändern. Drücke auf  oder , um die Zahl zu erhöhen oder zu verringern, und dann auf , um jede Ziffer zu bestätigen.

Hinweis: Bitte bewahre den PIN-Code sicher auf und gib ihn nicht an andere weiter.



Anzeige an der Ladestation

Status der Anzeige	Beschreibung
 Dauerhaft grün	Mähroboter nicht aufgeladen.
 Pulsiert grün	Mähroboter wird aufgeladen.
 Dauerhaft rot	Fehler bei der Ladestation.
/ Aus	- Mähroboter vollständig aufgeladen. - Stromkreisfehler.

Statusleuchten

Lichtfarbe	Lichteffekt	Beschreibung
Weiß	Aus	- Mähroboter wird aufgeladen. - Mähroboter steht außerhalb der Station auf Standby.
		Ein-/Ausschalten.
	Fließend	OTA-Aktualisierung.
	Pulsiert schnell	Mähroboter hat angehalten.
Blau	Pulsiert langsam	- Kartierung. - Mähen. - Zum Aufladen zurückkehren.
	Dauerhaft	Warten auf Verbindung.
Rot	Pulsiert langsam	Wird verbunden.
	Pulsiert schnell	Fehler.

Sensoren

Sensor	Beschreibung
Binokulare Kamera	Sie erfasst die Umgebung, reagiert mit verschiedenen Aktionen auf Objekte vor dem Mähroboter und führt Fusionsalgorithmen mit anderen Sensoren durch.
LiDAR-Sensor	Sie nutzt LiDAR für die genaue Positionierung, damit der Mähroboter seine Position genau bestimmen kann.
GNSS-Modul	Nutzt GNSS zur Positionierung, sodass du den Standort des Mähroboters kennst.

So geht's

Der Mähroboter kann automatisch zwischen Mähen und Aufladen umschalten. Dank seines LiDAR-Sensors und der intelligenten Kartierung mit einer binokularen Kamera braucht der Mähroboter keinen Begrenzungsdraht, um den Arbeitsbereich abzugrenzen. Mithilfe eines Multisensor-Fusionsalgorithmus und eines großen Erfassungsbereichs navigiert der Mähroboter intelligent um Ecken und umgeht Hindernisse.

Automatisches Andocken

Der Mähroboter kehrt automatisch zur Ladestation zurück, wenn der Ladestand niedrig ist. Nach einem kurzen Aufladen mäht der Mähroboter weiter.

Ganztätiges Mähen

Der Mähroboter verfügt über ein Zusatzlicht und kann daher auch nachts arbeiten. Außerdem kannst du den Mähroboter über die App auf „wildtierfreundlich“ einstellen.

Mähplan

Du kannst deinen Mähplan in der App festlegen. Der Mähroboter arbeitet dann automatisch nach diesem Plan.

Schnitthöhe

Bevor du mit dem Mähen anfängst, solltest du sichergehen, dass dein Gras nicht länger als deine normale Schnitthöhe ist. Der Mähroboter hat mehrere einstellbare Schnitthöhen.

Geplante Route

Der Mähroboter folgt einer parallelen Route, die von einem Routenplanungsalgorithmus berechnet wird. Dies gewährleistet eine höhere Effizienz und mehr Freude am Rasen.

Intelligente Hindernisvermeidung

Mit seiner binokularen Kamera und seinem LiDAR-Sensor kann der Mähroboter verschiedene Arten von Objekten erkennen und identifizieren, entsprechend unterschiedliche Routen ausführen und so ein Gleichgewicht zwischen Sicherheit und Mähleistung schaffen.

Passt sich an verschiedene Hindernisse und Geländeformen an

Dank seines Allradantriebs und seines Dynamic Suspension Systems kann der Mähroboter besser bergauf fahren, Hindernisse leichter umfahren und sich auch auf unebenem Gelände stabil bewegen, was für eine gleichmäßige Schnittleistung sorgt.

Aktives Lenksystem

Dank seiner Vorderradlenkung kann der Mähroboter auf der Stelle wenden und sich somit agil bewegen. So wird die gesamte Rasenfläche (selbst an Hängen) effizient gemäht und Rasenschäden werden reduziert.

Regensensor und Regenpause

Der Mähroboter ist wasserdicht nach IPX6 und für den Außeneinsatz konzipiert. Unter Umständen erzielt das Mähen von nassem Gras jedoch keine optimalen Ergebnisse. Der Mähroboter verfügt über einen Regensensor, der Regen erkennt und den Mähroboter anweist, das Mähen bei Regen zu unterbrechen und zur Ladestation zurückzukehren. Nach Ablauf der Regenpause (standardmäßig 180 Minuten) fährt der Roboter mit dem Mähen fort. Du kannst die Einstellung für die Regenpause über die App ändern.

Schwebendes Mähdeck

Der Mähroboter verfügt über ein schwebendes Mähdeck und kann sich daher dynamisch an Veränderungen im Gelände anpassen. So sorgt er für einen gleichmäßigeren und einheitlicheren Schnitt auf unebenen Flächen.

Du musst keinen Rasenschnitt aufheben

Der kurze Rasenschnitt, der liegen bleibt, muss nicht zusammengeharkt oder eingesammelt werden, da er als natürlicher Dünger für den Rasen dient.

PreciEdge-Modul

 Dieses Modul muss separat erworben werden.

Der Mähroboter verfügt über ein innovatives Doppelmesserdessign und kann daher nah an Wänden mähen und reduziert so das manuelle Schneiden von Rasenkanten.

Diebstahlschutz

Der Mähroboter verfügt über einen integrierten lauten Alarm und ein 4G und Diebstahlschutzmodul. Der Roboter verfügt außerdem über ein Trackerfach, wo du einen Tracker (separat erhältlich) installieren kannst.

Vorbereitung und Installation

Die App vorbereiten

1 Die App herunterladen

Scanne den QR-Code, um die Roborock-App zu installieren.



2 Dein Telefon vorbereiten

Stelle sicher, dass das Bluetooth auf deinem Smartphone aktiviert ist, bevor du fortfährst. Diese Verbindung ist erforderlich, damit dein Mähroboter während der Einrichtung gefunden und verbunden werden kann.

3 Den Mähroboter verbinden

1.  drücken und 3 Sekunden lang gedrückt halten, um den Mähroboter einzuschalten, und dann den PIN-Code eingeben. Der Standardcode ist 0000.
2. Öffne die Roborock-App.
3. Scanne den QR-Code auf dem Mähroboter über die App oder drücke die Tasten  und  gleichzeitig und halte sie 3 Sekunden lang gedrückt, um eine Verbindung herzustellen.

Hinweise:

- Wir empfehlen die Verbindung zu einem 2,4-GHz-WLAN-Netzwerk.
- Stelle sicher, dass sich der Mähroboter in Bluetooth-Reichweite befindet (6 m/19,69 Fuß).

Den Rasen vorbereiten

Vor dem Mähen muss der Rasen auf die normale Schnitthöhe gekürzt werden. Entferne alle Hindernisse wie Schutt, Spielzeug, Kabel, Steine oder ähnliches. Stelle sicher, dass Kinder und Haustiere den Rasen nicht betreten.

DE



Die Ladestation installieren

Eine geeignete Stelle finden

Es ist wichtig, eine geeignete Stelle für die Installation der Ladestation zu wählen, um ein effektives Andocken des Mähroboters zu ermöglichen. Siehe dir die folgende Anleitung an:

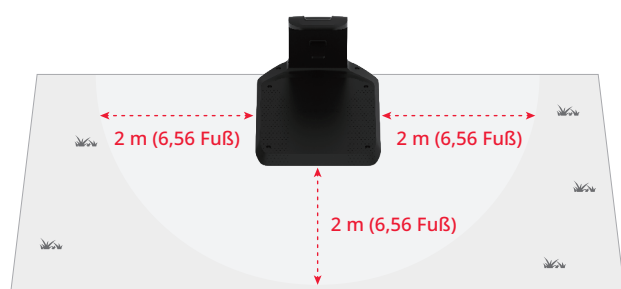
1. Die Ladestation sollte auf einer ebenen Fläche in einem offenen Bereich und in der Nähe des Ladegeräts (innerhalb von 10 m/32,81 Fuß) aufgestellt werden.



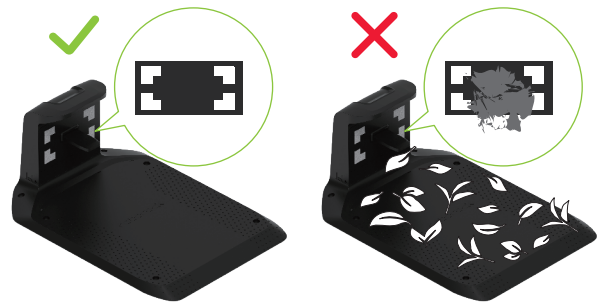
2. Es wird empfohlen, die Station an einem Ort mit starkem WLAN-Signal aufzustellen.



3. Es sollten sich keine Hindernisse im Umkreis von 2 Metern (6,56 Fuß) um die Ladestation befinden und das Gras in diesem Umkreis sollte nicht höher als 9 cm (3,54 Zoll) sein.

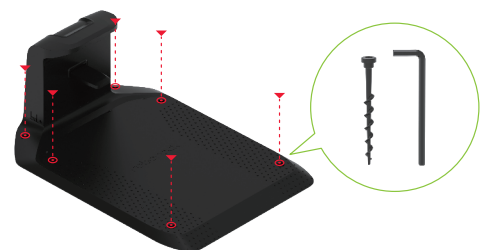


4. Die Andockmarkierungen am Ladeturm sollten gut sichtbar sein, und die Ladebasisplatte sollte frei von Gegenständen oder Verschmutzungen sein.



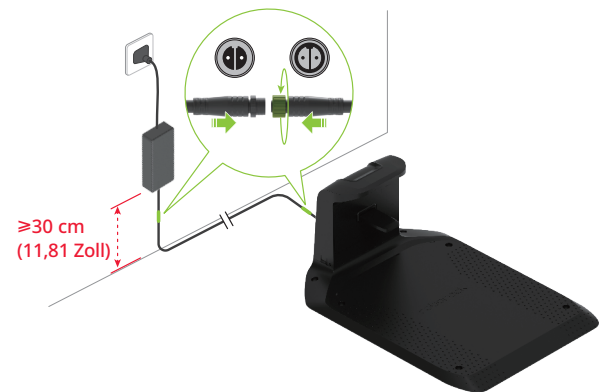
Die Ladestation installieren

1. Befestige die Ladebasisplatte mit den mitgelieferten Schrauben und dem Sechskantschlüssel am Boden.



2. Verwende das Verlängerungskabel, um die Ladestation mit dem Ladegerät zu verbinden. Du musst den 2-poligen Stecker ausrichten, ihn vollständig einführen und den Sicherungsring festziehen, um das Anschließen fertigzustellen.

3. Schließe das Ladegerät an die Steckdose an.



Hinweise:

- Wenn du das Verlängerungskabel abziehen musst, löse zuerst den Sicherungsring und ziehe dann den Stecker heraus.
- Das Ladegerät sollte mindestens 30 cm (11,81 Zoll) über dem Boden stehen, damit es nicht nass wird und keine Feuchtigkeit eindringt.
- Schließe das Gerät an eine Steckdose im Haus oder an eine wasserdichte Steckdose im Freien an.

4. Wenn alles ordnungsgemäß eingerichtet ist, leuchtet die Anzeige an der Ladestation grün.



Erstes Aufladen des Mähroboters

Es wird empfohlen, den Mähroboter vor dem ersten Einsatz vollständig aufzuladen, um eine optimale Akkuleistung zu gewährleisten. Stelle den Mähroboter auf die Ladestation und achte darauf, dass die Ladekontakte am Mähroboter und an der Station genau aufeinander liegen. Bei erfolgreicher Verbindung pulsiert die Anzeige an der Station grün.



Den Arbeitsbereich festlegen

⚠ Bitte folge dem Mähroboter während des Kartierungsvorgangs. Halte stets das Gleichgewicht und einen sicheren Stand, vor allem an Hängen. Gehe langsam und renne nicht, während du den Mähroboter bedienst.

1. Stelle sicher, dass der Mähroboter eingeschaltet ist und WLAN und Bluetooth verbunden sind.
2. Vor Beginn der Kartierung muss der Rasenbereich sorgfältig überprüft und der Arbeitsbereich klar abgegrenzt werden. Sobald du den Bereich festgelegt hast, musst du einfach nur den Kartierungsanweisungen in der App folgen.
3. Der Mähroboter fährt die Begrenzung des Bereichs ab und zeichnet die Karte entsprechend auf.

Bereit zum Mähen

⚠ Achte immer darauf, dass dein Mähroboter nur im kartierten Arbeitsbereich betrieben wird.

Mähen starten

Drücke auf und dann auf , um den Mähvorgang zu starten. Alternativ kannst du das Mähen auch über die App starten.



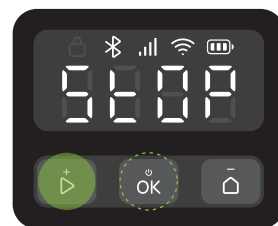
Pausieren

Drücke auf , um den Mähroboter zu pausieren, oder halte ihn über die App an.

Hinweis: Die Taste hat Vorrang vor allen anderen Befehlen. Wenn du am Mähroboter auf drückst, kannst du das Mähen nur fortsetzen, indem du auf dem Bedienfeld auf drückst und dann mit bestätigst.

Mähen fortsetzen

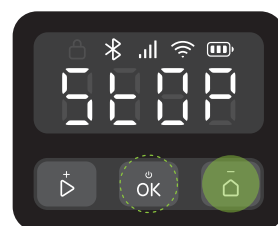
Drücke auf und bestätige mit am Bedienfeld oder setze das Mähen über die App fort. In den folgenden Situationen kann der Mähvorgang des Mähroboters nur durch Drücken von und anschließender Bestätigung mit fortgesetzt werden:



- Der Mähroboter wurde durch Drücken von angehalten.
- Der Mähroboter war schief oder wurde angehoben.

Zum Aufladen zurückkehren

Du kannst den Mähroboter zur Ladestation zurückschicken, indem du auf drückst und mit bestätigst. Alternativ kannst du dies auch über die App tun.



Hinweis: Zum Schutz deines Rasens solltest du ihn nicht mähen, während die Sprinkleranlage in Betrieb ist.

Wartung

- ⚠ Trage bei der Wartung stets geschlossenes Schuhwerk und lange Hosen. Die Arbeit in Sandalen oder barfuß ist strikt verboten.
- ⚠ Der Mähroboter sollte stets vorsichtig auf einer weichen Oberfläche umgedreht werden. Schleife den Mähroboter nicht über den Boden, während er umgedreht ist.

Um eine gute Mähleistung beizubehalten und die Lebensdauer deines Mähroboters zu verlängern, solltest du ihn wöchentlich überprüfen und warten.

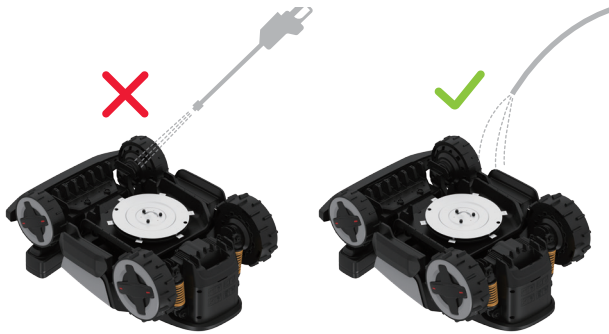
Reinigung

- ⚠ Verwende kein Benzin, Alkohol oder andere ätzende Lösungsmittel, um Teile des Produkts zu reinigen.
- ⚠ Spüle den Mähroboter nicht mit einem Hochdruckreiniger ab, der mehr als 12,0 MPa Druck hat.

Reinige den Mähroboter regelmäßig (nach Bedarf), um Schmutz und Rasenschnitt von den Rädern, Kameras, Scheiben, dem LiDAR-Sensor usw. zu entfernen.

Stelle vor der Reinigung sicher, dass:

- Der Mähroboter ausgeschaltet ist.
- Die Schrauben der Fachabdeckung fest angezogen sind, damit der Mähroboter dicht ist.

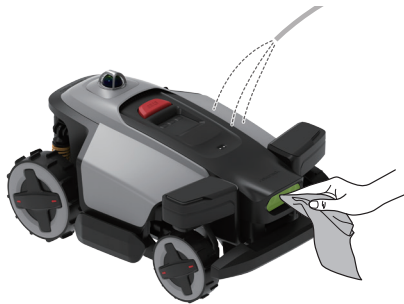


Oberer Teil

Entferne den angesammelten Schmutz mit einem Schlauch, einem Tuch oder einer Bürste vom aktiven Lenksystem, dem Dynamic Suspension System und anderen Teilen.

Binokulare Kamera

Ein sauberes Objektiv ist entscheidend für optimale Sicht und Leistung. Wische das Kameraobjektiv mit dem mitgelieferten fusselfreien Tuch ab.



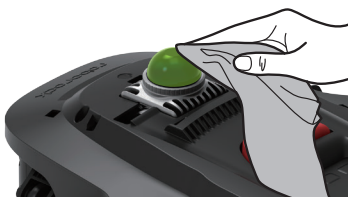
LiDAR-Sensor

Ein sauberer LiDAR-Sensor ist entscheidend für optimale Sicht und Leistung. Reinige den Sensor wie folgt:

1. Entferne die Abdeckung des oberen Teils wie in der Abbildung dargestellt.



2. Wische den LiDAR-Sensor sorgfältig mit dem mitgelieferten fusselfreien Tuch ab. Sollte der LiDAR-Sensor weiterhin verschmutzt sein, befeuchte ihn bitte zunächst und wische ihn anschließend erneut ab.



3. Bringe die Abdeckung des oberen Teils wieder am Mähroboter an.



Ladekontakte

Reinige die Ladekontakte am Mähroboter mit einem weichen Tuch.

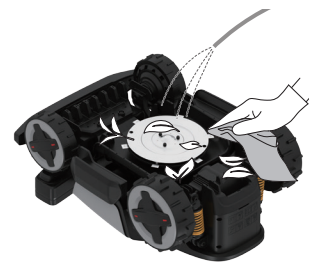


Hinweis: Die Kontakte müssen vollständig trocken sein, bevor du den Mähroboter neu startest.

Unterer Teil

⚠ Trage zum Schutz Arbeitshandschuhe.

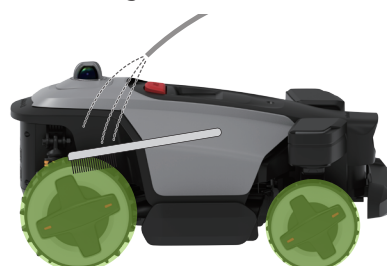
Drehe den Mähroboter vorsichtig auf einer weichen Oberfläche um. Entferne Rückstände und Rasenschnitt mit Bürsten oder einem Wasserschlauch. Reinige die Scheibe und das Gehäuse gründlich. Drehe die Scheibe und die Messer, um zu überprüfen, ob alles richtig funktioniert. Entferne alle Rückstände, um den Messerteller nicht zu beschädigen.



Hinweis: Berühre die Messer nicht mit den Händen.

Antriebsräder

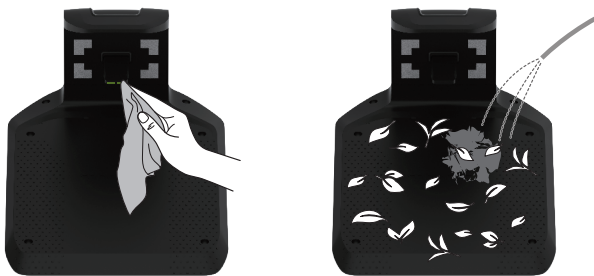
Entferne Schlamm und Rasenschnitt mit Bürsten und einem Wasserschlauch, um eine gute Bodenhaftung des Mähroboters zu gewährleisten.



Ladestation

⚠ Ziehe den Stromstecker der Ladestation aus der Steckdose, bevor du sie reinigst.

Reinige die Ladekontakte und die Andockmarkierungen mit einem Tuch. Spritze die Ladebasisplatte mit einem Schlauch ab.



Hinweis: Die Kontakte müssen vollständig trocken sein, bevor du den Mähroboter neu startest.

Ersatz

Messer

- ⚠ Sei beim Auswechseln der Messer vorsichtig und trage dabei immer Handschuhe.
- ⚠ Achte darauf, dass alle Messer und Schrauben ersetzt werden. Die Schrauben dürfen niemals wiederverwendet werden, da dies zum Ablösen des Messers und zu schweren Verletzungen führen kann.

1. Schalte den Mähroboter aus.
2. Drehe den Mähroboter vorsichtig auf einer weichen Oberfläche um.



3. Richte die Schraubenlöcher an der Gleitplatte mit den Messerschrauben aus, lockere dann die Schrauben mit einem Schraubendreher und entferne die alten Messer. Achte auf die scharfen Kanten.
4. Richte die Schraubenlöcher der Gleitplatte auf die Löcher der Messer und des Messertellers aus. Ziehe dann die neuen Messer mit neuen Schrauben fest.

⚠ Zum Entfernen oder Einsetzen des Messers darf auf keinen Fall ein Akkuschauber verwendet werden.



5. Vergewissere dich, dass die Messer fest sitzen und sich frei drehen können.
6. Wenn sich die Messer nicht frei drehen lassen, lockere die Schrauben, stelle den Winkel der Messer richtig ein und ziehe die Schrauben dann wieder fest. Stelle vor dem Gebrauch sicher, dass sich die Messer frei drehen können.



Hinweis: Es wird empfohlen, die Messer alle 1 bis 2 Monate nach der Installation auszutauschen.

Akku

Die Lebensdauer des Akkus hängt von der Häufigkeit der Nutzung und der Gesamtbetriebszeit des Mähroboters sowie von der Pflege des Akkus während der Lagerung ab. Bitte tausche den Akku bei Bedarf aus. Tausche den Akku nicht selbst aus. Wende dich dafür an unseren Kundendienst oder Händler.

Langzeitlagerung

Wenn der Mähroboter über einen längeren Zeitraum nicht benutzt wird (z. B. im Winter, wenn das Gras nicht wächst, oder aus anderen Gründen), sind folgende Schritte zu beachten:

Mähroboter

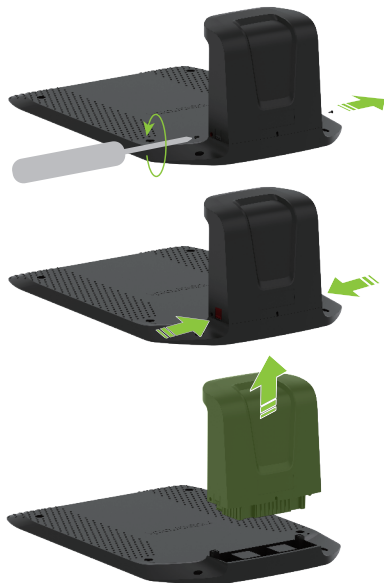
1. Lade den Mähroboter vor der Langzeitlagerung auf 50–70 % auf.
2. Schalte den Mähroboter aus.
3. Reinige ihn gründlich.

Hinweis: Lade den Akku nach 12 Monaten wieder auf, wenn er weiterhin gelagert wird, und danach jährlich.

Station

1. Ziehe das Ladegerät aus der Steckdose.
2. Trenne die Verlängerungskabel von der Station.
3. Trenne den Ladeturm von der Ladebasisplatte und lagere ihn an einem trockenen, gut belüfteten Ort im Innenbereich.

DE



Neustart nach Langzeitlagerung

Um den Mähroboter nach einer längeren Lagerung wieder in Betrieb zu nehmen, führe bitte die folgenden Schritte aus:

1. Stelle sicher, dass die Ladestation und das Zubehör sauber sind und keine Oxidation aufweisen. Sollten Anzeichen einer Oxidation vorliegen, wende dich bitte an deinen Roborock-Händler oder den Kundendienst.
2. Stecke den Ladeturm in die Ladebasisplatte. Ziehe die Schrauben auf beiden Seiten des Ladeturms fest.
3. Schließe die Verlängerungskabel an, schalte den Mähroboter ein und überprüfe, ob er erfolgreich mit der App verbunden ist.

Fehlerbehebung

Solltest du Probleme mit deinem Mähroboter haben, lies dir die FAQ oder die Artikel zu Fehlern unter <https://garden-support.roborock.com> oder im entsprechenden Bereich der Roborock-App durch.

Lasersicherheit

Der Laser-Abstandssensor dieses Produkts erfüllt die Anforderungen für Laserprodukte der Klasse 1 gemäß IEC 60825-1:2014 und erzeugt keine gefährliche Laserstrahlung.

Technische Daten

DE

Allgemeine Informationen	Name	Z120 LiDAR
	Modell	RRALOVER
	Empfohlene Mähfläche	2000 m²
	Nettogewicht (inklusive Akku)	Ca. 21,7 kg (47,84 Pfund)
Parameter	Schnittbreite	24 cm (9,45 Zoll)
	Schnitthöhe	20-70 mm (0,79-2,76 Zoll)
	Drehzahl des Antriebsmotors	0,45 m/s (1,48 Fuß/s) (täglich) 0,6 m/s (1,97 Fuß/s) (effizient)
	Drehzahl des Messermotors	2500/Min
Geräuschemissionen	Gemessener Schallleistungspegel, LWA	62 dB (A)
	Unsicherheiten beim Schallleistungspegel, KWA	3 dB (A)
	Schalldruckpegel, LpA	54 dB (A)
	Unsicherheiten beim Schalldruck, KpA	3 dB (A)
Arbeitsbedingungen	Temperatur	Betriebstemperatur: 0-45 °C (32-113 °F); 10-35°C (50-95 °F) empfohlen Lagertemperatur: -20-55 °C (-4-131 °F); 10-35 °C (50-95 °F) empfohlen
	IP-Schutzart	Gehäuse des Mähroboters und Ladestation: IPX6 Ladegerät: IP67
Frequenzbereich der Konnektivität	Bluetooth®	2400-2483,5 MHz
	WLAN	2,4 GHz: 2400-2483,5 MHz 5 GHz Subband 3: 5470-5725 MHz 5 GHz Subband 4: 5725-5850 MHz
	LTE	Band 1/3/7/8/20/28A/38/40/41
	WCDMA	Band 1/8
	GSM	EGSM900 DCS1800
Max. Hochfrequenzleistung	Bluetooth®	≤10 dBm
	WLAN	2,4 GHz: ≤20 dBm 5 GHz Subband 3: ≤20 dBm 5 GHz Subband 4: ≤14 dBm
	LTE	≤23 dBm
	WCDMA	≤23 dBm
	GSM	≤35 dBm ≤32 dBm
Akku	Akku-Typ	Lithium-Ionen-Akku
	Nennspannung	21,6 V _{nom}
	Nennkapazität	6 Ah
	Akkuladestrom	5 A Max.
	Temperatur	Ladetemperatur: 4-45 °C (39,2-113 °F); 10-35 °C (50-95 °F) empfohlen Lagertemperatur: -20-55 °C (-4-131 °F); 10-35 °C (50-95 °F) empfohlen
Ladestation	Eingangsspannung	32 V _{nom}
	Eingangsstrom	4,69 A
	Ausgangsspannung	32 V _{nom}
	Ausgangsstrom	4 A
Ladegerät	Modell	TZAM01
	Eingangsspannung	100-240 V~
	Ausgangsspannung	32 V _{nom}
	Ausgangsstrom	4,69 A

EU-Konformitätserklärung

Hiermit erklärt Suzhou ShiRuizhuo Technology Co., Ltd., dass dieses Gerät die Maschinenrichtlinie 2006/42/EG erfüllt. Den vollständigen Text der EU-Konformitätserklärung findest du unter folgender Internetadresse:

<https://garden.roborock.com/eu/policy/article/compliance>

DE

Informationen zu den vom Produkt bereitgestellten Netzwerkschnittstellen, den über diese Schnittstellen bereitgestellten Diensten sowie zu externen Sensoren findest du auch unter folgendem Link:

<https://garden.roborock.com/eu/policy/article/compliance>

Name des Herstellers	Suzhou ShiRuizhuo Technology Co., Ltd.
Adresse	Room 508, Building C, No.112 GLP I-Park, Sutong Road, Suzhou Industrial Park District, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China
Name des bevollmächtigten Vertreters	Roborock International B.V.
Adresse	Strawinskylaan 3051, Atrium, 1077ZX Amsterdam

Hiermit erklären wir, dass diese Konformitätserklärung unter der alleinigen Verantwortung der Firma Suzhou ShiRuizhuo Technology Co., Ltd. ausgestellt wird und dass die Produkte:

Produktbeschreibung	Mähroboter
Typ(Modell) Bezeichnung(en)	RRALOVER
Seriennummer	RXXXXXXXXXX („X“ steht für eine beliebige Ziffer von 0 bis 9 oder einen beliebigen Buchstaben von A bis Z)

den Bestimmungen der folgenden EU-Richtlinien entsprechen und durch Tests überprüft wurden:

Maschinenrichtlinie 2006/42/EG	1. EN 60335-1:2012 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A14:2019 + A2:2019 + A15:2021 +A16:2023 2. EN 50636-2-107:2015+A1:2018+A2:2020+A3:2021 3. EN ISO 12100:2010
--------------------------------	--

Verantwortlich für diese Erklärung:

Gedruckter Name: Dollar Qian

Stelle/Titel: Zertifizierungsmanager

Unterschrift: *Dollar Qian*

Ausstellungsdatum: 2026-01-06

Ausstellungsort: Room 508, Building C, No.112 GLP I-Park, Sutong Road, Suzhou Industrial Park District, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China